

### บทที่ 3

#### การหาขอบเขตภาพและการแปลงภาพ

การหาขอบภาพ (Edge Detection) เป็นเทคนิคหนึ่งในการประมวลผลภาพ (Image Processing) ที่มีจุดประสงค์เพื่อทำการหาขอบเขตในภาพ คือการทำให้ขอบของภาพนั้นมีความเด่นชัดขึ้นมา เพื่อที่จะทำการหาขอบเขตของภาพต่าง ๆ ได้ โดยขอบเขตภาพที่เกิดความเด่นชัดขึ้นมานั้นมาจากความแตกต่างความเข้มของแสงจากจุดภาพหนึ่งไปอีกจุดภาพหนึ่งที่มีความต่อเนื่องกัน โดยขอบภาพจะเด่นชัดหรือไม่ขึ้นอยู่กับความเข้มของแสงระหว่างจุดภาพ และในการหาขอบภาพที่ถูกต้องสมบูรณ์นั้นไม่ใช่เรื่องง่าย โดยเฉพาะอย่างยิ่งในการหาขอบภาพที่มีคุณภาพต่ำหรือมีความเข้มของแสงไม่สม่ำเสมอทั่วทั้งภาพหรือมีความแตกต่างระหว่างพื้นหน้ากับพื้นหลังที่มีค่าน้อย มีลายเส้นจำนวนมากที่มีความใกล้เคียงระหว่างจุดภาพที่มีความละเอียดซิดติดกัน ก็จะทำให้การหาขอบภาพให้ได้ภาพที่สมบูรณ์นั้นยากมากขึ้น

#### 3.1 การหาขอบเขตภาพ (Edge Detection)

การหาขอบเขตภาพ คือ การตรวจสอบว่าเส้นขอบลากผ่านหรือใกล้เคียงกับจุดใด โดยวัดจากการเปลี่ยนแปลงของความเข้มในตำแหน่งที่ใกล้เคียงกับจุดดังกล่าว ซึ่งวิธีการหาขอบเขตภาพนั้นมีด้วยกันหลายวิธีสามารถแบ่งได้เป็น 2 กลุ่มหลักคือ เกรเดียนต์เมทริค และ ลาปลาเซียนเมทริค สำหรับงานวิจัยนี้ได้เลือกใช้เกรเดียนต์เมทริคซึ่งจะหาขอบโดยการหาจุดต่ำสุดและจุดสูงสุดในรูปของอนุพันธ์อันดับหนึ่งของภาพซึ่งวิธีนี้สามารถที่จะหาขอบภาพได้ด้วยกันหลายวิธี เช่น โซเบล, โรเบิร์ต, 프리วิท, แคนนี่ เป็นต้น ส่วนอีกวิธีหนึ่งจะเป็น ลาปลาเซียนเมทริค จะเป็นการหาขอบเขตภาพโดยการใช้อนุพันธ์อันดับ 2 โดยที่จะใช้จุดที่มีค่า  $y$  เป็น 0 (Zerocrossing) และ Laplacian of Guassian (Log)

สำหรับการหาขอบเขตภาพโดยเลือกใช้เทคนิคโซเบลนั้น เพราะจากรูปภาพที่ได้มานั้นแต่ละภาพมีลักษณะเฉพาะรูป จึงไม่จำเป็นที่จะต้องหารายละเอียดของภาพให้ครบ แต่จุดสำคัญจะต้องสามารถหาขอบเขตภาพได้ผลลัพธ์ในระดับดี ดังนั้นจึงได้เลือกใช้เทคนิคโซเบล สำหรับการหาขอบเขตภาพในงานวิจัยนี้

การหาขอบเขตภาพโดยใช้ออนุพันธ์อันดับที่หนึ่งเป็นการแปลงเกรเดียนต์ แบบไม่ต่อเนื่องบนข้อมูลภาพเชิงตัวเลขเนื่องจากการหาขอบภาพเป็นการประมวลผลแบบไม่ต่อเนื่อง ดังนั้นจึงต้องใช้อนุพันธ์ย่อยแบบไม่ต่อเนื่องตามทิศทางที่ตั้งฉากกับแกน  $x$  และแกน  $y$  กำหนดค่าได้ตามสมการ

$$\nabla_x g(x, y) = g(x, y) - g(x-1, y)$$

และ

$$\nabla_y g(x, y) = g(x, y) - g(x, y-1) \quad \text{สมการ 3.1}$$

ค่าขนาดโดยการประมาณค่าของเกรเดียนต์  $g(x, y)$  กำหนดค่าได้จาก

$$|\nabla g(x, y)| = \sqrt{(\nabla_x g(x, y))^2 + (\nabla_y g(x, y))^2} \quad \text{สมการ 3.2}$$

เพื่อให้ง่ายต่อการคำนวณกำหนดให้ประมาณค่าขนาดของเกรเดียนต์ตามทิศทางที่ตั้งฉากกับแกน  $x$  และแกน  $y$  รวมกันคือ

$$|\nabla g(x, y)| = |(\nabla_x g(x, y))| + |(\nabla_y g(x, y))| \quad \text{สมการ 3.3}$$

การค้นหาลักษณะภาพโดยใช้ออนุพันธ์อันดับหนึ่ง เป็นวิธีการของการหาจุดต่ำสุดและจุดสูงสุดขององค์ประกอบภาพ วิธีการหาขอบภาพโดยใช้โซเบล เขียนเป็นสมการได้

$$|\nabla g(x, y)| = \left( \begin{array}{l} |g(x, y) + 2g(x, y+1) + g(x, y+2) - g(x+2, y) \\ \quad + 2g(x+2, y+1) + g(x+2, y+2) \\ |g(x, y) + 2g(x+1, y) + g(x+2, y) - g(x+2, y) \\ \quad + 2g(x+1, y+2) + g(x+2, y+2) \end{array} \right) \quad \text{สมการ 3.4}$$

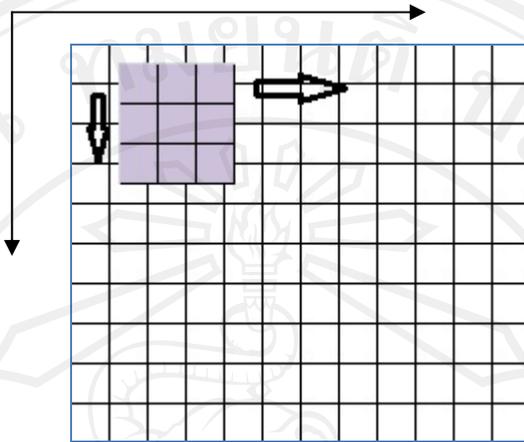
จากสมการ กำหนดขนาดของ Masks เท่ากับเมตริกซ์ขนาด  $3 \times 3$  และมีค่าเท่ากับ

$$E_x = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{และ} \quad E_y = \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

เป็นการหาขอบภาพโดยใช้เทมเพลตขนาด  $3 \times 3$  สองเทมเพลต โดยเทมเพลตแรกจะใช้หาค่าความแตกต่างในแนวนอน และเทมเพลตสองจะหาค่าความแตกต่างในแนวตั้ง

ผลที่ได้เมื่อนำค่าคงที่ดังกล่าวไปทำการปรับค่าความสว่างบนภาพ โดยการนำค่าของตัวเลขที่กำหนดไว้ในแผ่นกรองไปคูณกับค่าความสว่างของจุดภาพในแต่ละจุดภาพ โดยการคูณที่เกิดขึ้นจะถูกวนจากมุมซ้ายบนไปทางขวาจนครบแถวแรกจากนั้นก็เริ่มใหม่ในแถวที่ 2 ทาง

ด้านซ้ายเช่นเดิมดังรูป 3.1 จนครบทั้งภาพจะทำให้แต่ละจุดภาพแสดงรายละเอียดขอบของวัตถุที่ไม่เป็นเส้นตรงได้อย่างชัดเจน



รูป 3.1 แสดงลักษณะการเคลื่อนที่ของแผ่นกรองในการคำนวณ

การเลือกใช้ฟังก์ชันค้นหาขอบภาพของโปรแกรม MATLAB ที่เลือกใช้นั้น 3 วิธีซึ่งเป็นการค้นหาขอบภาพโดยการใช้อนุพันธ์อันดับหนึ่ง ได้แก่ โรเบิร์ต, พรีวิท, แคนนี่ ดังแสดงได้ในตาราง 3.1

ตาราง 3.1 แสดงฟังก์ชันการค้นหาขอบภาพของโปรแกรม Matlab

วิธีการของฟังก์ชัน	ลักษณะของคำสั่งที่ใช้
1. Robert Operator	$BW = \text{edge}(I, 'roberts', \text{thresh})$
2. Prewitt Operator	$BW = \text{edge}(I, 'prewitt', \text{thresh})$
3. Canny Operator	$BW = \text{edge}(I, 'canny', \text{thresh})$

ดังนั้น ฟังก์ชันของโปรแกรม Matlab มีวิธีการกำหนดค่าดังสมการ

$$BW = \text{Edge}(\text{Image}, \text{'Method'}, \text{Parameters})$$

กำหนดให้

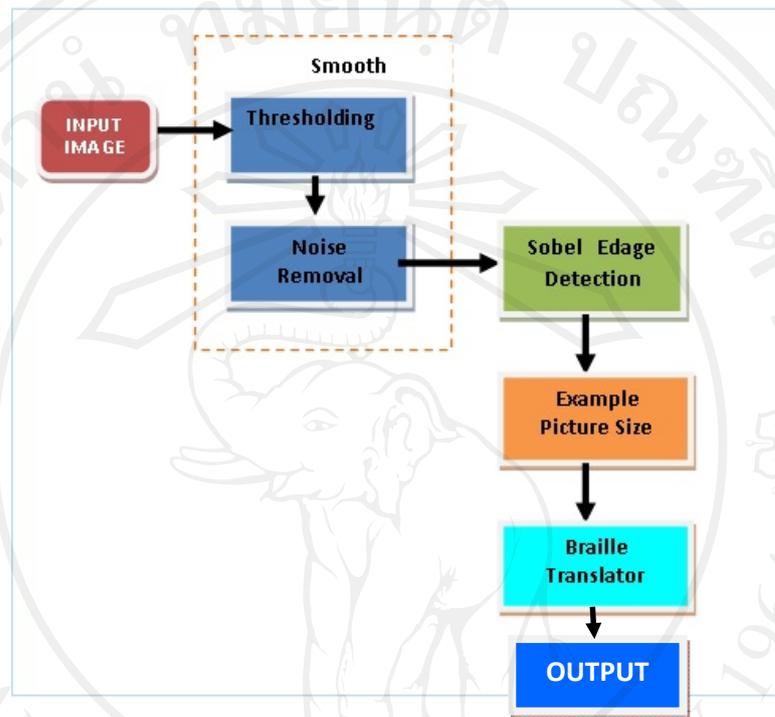
BW คือ ผลลัพธ์ภาพที่มีการค้นหาขอบภาพ (Black&White)

Method คือ Robert , Prewitt และ Canny

Parameter คือ ค่า Threshold ที่ใช้ในแต่ละวิธีการ

### 3.2 ขั้นตอนในการแปลงภาพกราฟิกเป็นอักษรเบรลล์

ขั้นตอนวิธีในการแปลงภาพกราฟิกเป็นอักษรเบรลล์ สามารถที่จะทำการแยกขั้นตอนต่าง ๆ อธิบายได้ดังรูป 3.2



รูป 3.2 แสดงโครงสร้างการทำงานของ การแปลงภาพกราฟิกให้เป็นภาพอักษรเบรลล์

#### 3.2.1 การรับภาพเข้าระบบ

สำหรับส่วนรับภาพเข้าระบบ ทำหน้าที่ในการอ่านข้อมูลหรือทำการโหลดข้อมูลรูปภาพซึ่งจะเป็นไฟล์นามสกุล JPG เป็นหลัก และระบบสามารถที่จะรองรับไฟล์รูปภาพที่มีนามสกุลเป็น BRF ได้อีกแบบ โดยภาพที่มีประสิทธิภาพในการใช้งานนั้นควรจะเป็นภาพที่มีขอบที่เด่นชัดเจน ยิ่งมีความคมชัดมากเท่าไรการหาขอบเขตภาพก็จะสามารถที่จะได้ขอบภาพออกมาได้ชัดเจนมากยิ่งขึ้น

#### 3.2.2 การแปลงภาพสีให้เป็นภาพสีขาวดำ (Threshold)

การแปลงข้อมูลภาพที่มีความเข้มหลายระดับ ให้เป็นภาพที่มีระดับความเข้ม 2 ระดับต่อ 1 จุดภาพ เพื่อทำการหาขอบที่ให้ค่าความคมชัดและแน่นอน โดยการหาขอบจะต้องทำการแปลงภาพต้นฉบับให้มีค่าเป็นเพียง 0 หรือ 1 หรือที่เรียกว่าเป็นการทำให้ภาพมีลักษณะเป็น ขาว – ดำ ในการแปลงภาพให้เป็นภาพขาว – ดำ นั้นไม่จำเป็นที่จะต้องทำเฉพาะภาพที่เป็นภาพสีเท่านั้น

ภาพที่เป็นภาพขาว – ดำ ก็ต้องผ่านขั้นตอนนี้เช่นกัน ซึ่งในการแปลงภาพนั้นจะพบว่าในส่วนที่มีการแสดงผลของสีที่มีลักษณะเป็นสีเข้ม เมื่อทำการแปลงออกมาภาพที่มีสีเข้มก็จะแสดงผลเปลี่ยนเป็นสีดำยิ่งภาพมีความเข้มภาพ ภาพที่ได้ออกมาจะมีสีดำมากตามไปด้วย และในทางตรงกันข้ามภาพที่มีสีอ่อนก็จะได้ภาพออกมาเป็นสีเทา หรือออกเป็นสีขาวทั่วไป ในการกำหนดค่าการแปลงภาพสีเป็นขาว-ดำ จะทำการกำหนดขึ้นมา 2 ค่า คือ high threshold(T1) และ low threshold(T2) โดยจุดภาพที่มีค่ามากกว่า T1 จะถูกปรับเป็น 1 ซึ่งแสดงว่าเป็นจุดภาพที่มีค่าเป็นขอบหรือที่มีสีเข้ม (สีดำ) นั่นเอง แต่ถ้าน้อยกว่า T2 ก็จะถูกปรับเป็น 0 โดยภาพที่ได้ผ่านกระบวนการนี้จะสามารถเห็นขอบที่ชัดเจนมากขึ้น กระบวนการทำให้ความเข้มของแม่สีในภาพมีระดับเดียวกัน คือในจุดภาพหนึ่งจะประกอบไปด้วย ค่าสี R G B จะเห็นได้ว่ามีถึง 3 ค่าใน 1 จุดภาพการทำให้แม่สี R G B ทั้ง 3 ค่ามีค่าเท่ากัน ใช้สมการดังนี้

$$R_R = \frac{(R_s + G_s + B_s)}{3} \quad R_R = ((0.299 \times R_s) + (0.587 \times G_s) + (0.114 \times B_s))$$

สมการ 3.5

$$G_R = \frac{(R_s + G_s + B_s)}{3} \quad \text{หรือ } G_R = ((0.299 \times R_s) + (0.587 \times G_s) + (0.114 \times B_s))$$

สมการ 3.6

$$B_R = \frac{(R_s + G_s + B_s)}{3} \quad B_R = ((0.299 \times R_s) + (0.587 \times G_s) + (0.114 \times B_s))$$

สมการ 3.7

เมื่อ  $R_R$  หมายถึง ค่าเอาต์พุต Pixel สีแดง

$G_R$  หมายถึง ค่าเอาต์พุต Pixel สีเขียว

$B_R$  หมายถึง ค่าเอาต์พุต Pixel สีน้ำเงิน

$R_s$  หมายถึง ค่าอินพุต Pixel สีน้ำเงิน

$G_s$  หมายถึง ค่าอินพุต Pixel สีน้ำเงิน

$B_s$  หมายถึง ค่าอินพุต Pixel สีน้ำเงิน

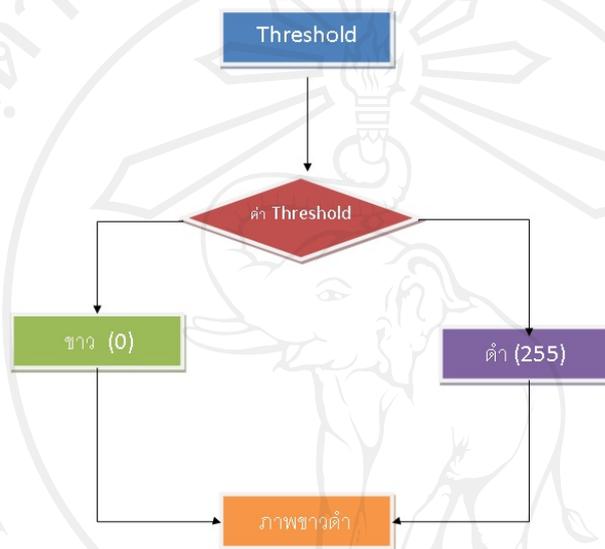
จากนั้นทำการหาค่าของการทำ Threshold เพื่อหาขอบที่มีความเด่นชัดมากขึ้น สามารถกำหนดได้ดังนี้ เมื่อผ่านทดลองภาพที่ได้จะมีระดับของสีอยู่ 2 ค่า คือ 0 กับ 1 นั่นคือ สีขาวและดำ เรียกว่า เป็นภาพไบนารี (Binary Image) แสดงได้ดังรูป 3.3

$$g(x,y) = \begin{cases} 0, & f(x,y) < \text{Threshold} \\ 1, & f(x,y) \geq \text{Threshold} \end{cases}$$

เมื่อ  $g(x,y)$  = ระดับสีเทาที่จุด  $(x,y)$  ใดๆ ของภาพ

$f(x,y)$  = เป็นค่าความสว่างของจุด  $(x,y)$

Threshold = ระดับสีเทาที่ใช้อ้างอิงการแปลงข้อมูลซึ่งดูได้จากผลการทดลอง



รูป 3.3 แสดงการทำ Threshold

### 3.2.3 ขั้นตอนของการปรับภาพให้เรียบ

ขั้นตอนนี้ เป็นการแปลงภาพที่ได้จากการทำภาพขาว - ดำ เพื่อที่จะทำการกำจัดสิ่งรบกวน (Noise) ออกจากภาพ โดยการกำจัดสิ่งรบกวนนั้นจะเป็นการช่วยให้ระบบสามารถที่จะทำการจับขอบภาพได้คมชัดมากยิ่งขึ้น โดยอาศัยเทคนิคใช้ค่ามัธยฐาน (Median filtering) ซึ่งในเทคนิคนี้จะเป็นการหาสิ่งรบกวนที่เกิดขึ้นในภาพด้วยการกรอง (Filter) โดยมีรูปแบบการคำนวณ โดยการนำเอาความเข้มแสงของจุดที่ตรงกันในภาพต่าง ๆ มาเรียงลำดับ (Sort) จากน้อยไปหามาก จากนั้นจะเลือกค่าที่อยู่ตรงกลางไปใช้ หากจำนวนภาพทั้งหมดเป็นจำนวนคู่ จะนำค่าทั้งสองที่อยู่ตรงกลางมาหาค่าเฉลี่ย และเมื่อผ่านกระบวนการออกมาสิ่งรบกวนก็จะถูกกำจัดออกไป ซึ่งอาจจะไม่สมบูรณ์แต่ก็สามารถที่จะลดจำนวนของสิ่งรบกวนออกไปให้เหลือน้อยลงไปได้ ซึ่งวิธีนี้จะใช้เวลาในการคำนวณสูง แต่ข้อดีคือภาพที่ได้ออกมามีความคมชัด ตัวอย่าง

ภาพที่ 1	ภาพที่ 2	ภาพที่ 3	ผลลัพธ์
1 2 1 3	2 3 4 3	3 2 1 4	2 2 1 3
4 2 2 1	5 3 4 1	2 1 4 0	4 2 4 1
0 1 1 3	3 2 4 2	1 4 2 0	1 2 2 2
2 2 1 1	1 3 1 2	2 4 0 2	2 3 1 2

### 3.2.4 ขั้นตอนการหาขอบเขตของภาพ

ในการหาขอบเขตของภาพที่ได้ซึ่งในขั้นตอนนี้จะเป็นการนำเทคนิคการหาขอบแบบโซเบลเข้ามาใช้งาน ดังนั้นภาพที่ผ่านกระบวนการนี้จะได้ขอบที่ชัดเจนมากยิ่งขึ้นแต่ในขณะเดียวกัน ระบบก็สามารถที่จะจับขอบของเส้นต่าง ๆ ที่ปรากฏในรูปที่เป็นส่วนที่เราไม่ได้ต้องการให้ด้วยเช่นกัน ดังที่ได้กล่าวไว้ในหัวข้อข้างต้น

### 3.2.5 ส่วนของการปรับขนาดภาพตัวอย่าง

ทำหน้าที่ ในการแสดงขนาดตัวอย่างรูปภาพเพื่อเป็นการตรวจเช็คก่อนที่จะมีการส่งภาพนั้นไปสู่กระบวนการสุดท้ายนั่นคือ กระบวนการการแปลงภาพเป็นอักษรเบรลล์นั่นเอง ซึ่งจุดนี้ผู้ใช้งานสามารถที่จะทำการดูภาพได้ตามขนาดที่ได้กำหนดไว้ให้ เช่น 50% ,150% หรือ 200% เพื่อทำการเปรียบเทียบกับภาพต้นฉบับถึงความถูกต้องของการหาขอบภาพที่ได้

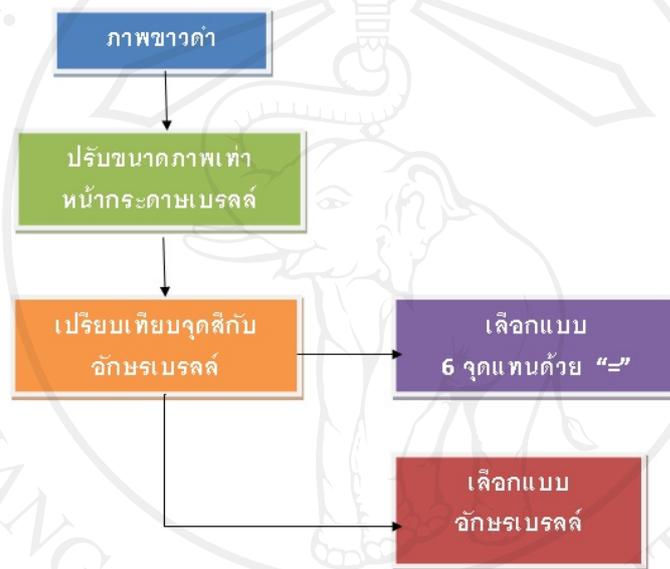
### 3.2.6 ส่วนของการแปลงเป็นอักษรเบรลล์

ทำหน้าที่ในการแปลงภาพที่ได้จากกระบวนการต่าง ๆ เพื่อทำการแม็บบขอบเขตภาพที่ได้ให้เป็นภาพกราฟิกอักษรเบรลล์ ซึ่งจะมีด้วยกัน 2 ลักษณะคือ ภาพที่แปลงได้ในลักษณะที่เป็น 6 จุด และภาพที่เป็นตามลักษณะอักษรเบรลล์ซึ่งประสิทธิภาพที่ได้ก็จะมี ความแตกต่างกันออกไปแล้วแต่ภาพที่นำมาทดลอง โดยภาพที่นำมาทดลองก็จะมี การบอกค่าสีขาวดำว่าอยู่ในช่วงสีที่กำหนดไว้เท่าไร โดยมากแล้วภาพขาวดำจะกำหนดระดับของสีอยู่ที่ 0 – 255 อาทิเช่น ภาพรูปหลายเหลี่ยมเมื่อทำการแปลงภาพออกมาแล้วจะได้ค่าความถี่อยู่ที่ 48 ซึ่งจะทำให้ภาพที่ได้ถึงจะมีความคมชัด แต่ในขณะเดียวกันระบบ ก็สามารถอำนวยความสะดวกผู้ใช้งาน โดยสามารถที่จะทำการปรับเพิ่ม – ลด ระดับสีได้ตั้งแต่ 0 – 255 ตามความเหมาะสมที่ผู้ใช้งานต้องการแสดงได้ ดังนี้ ในการแปลงออกเป็นภาพอักษรเบรลล์นั้น ได้มีการแสดงภาพในตำแหน่งที่ภาพเบรลล์มีความใกล้เคียงกับภาพต้นฉบับ ซึ่งแต่ละภาพที่ได้ออกมาจะไม่มีค่าความเฉลี่ยที่เท่ากันแต่ขึ้นอยู่กับความละเอียด ความคมชัดของภาพต้นฉบับ การแม็บบระหว่างจุดภาพที่หาได้กับกลุ่มอักษรเบรลล์นั้น ได้มีการสร้างกลุ่มอักษรเบรลล์ไว้รองรับจำนวน 63 ตัวซึ่งจะประกอบด้วย กลุ่มของตัวอักษรภาษาอังกฤษ a – z กลุ่มตัวเลข 0 – 9 และกลุ่มของสัญลักษณ์พิเศษ เช่น เครื่องหมาย ‘ , “ ( , ) เป็นต้น ซึ่งแต่ละ

ตัวอักษรที่สร้างขึ้นไว้รองรับนั้น ก็จะเป็นตัวอักษรที่เป็นมาตรฐานที่ใช้ในระบบการเรียนการสอนของนักเรียนตาบอด ซึ่งจะทำให้การสัมผัสสามารถที่จะบอกได้ว่ากลุ่มเซลล์นั้นคือตัวอักษรใดบ้าง เช่นกัน อาทิเช่น ตัวอักษร  $a$   $q$   $5$   $0$  = จะมีลักษณะเขียนเป็นสัญลักษณ์อักษรเบรลล์ได้เป็น



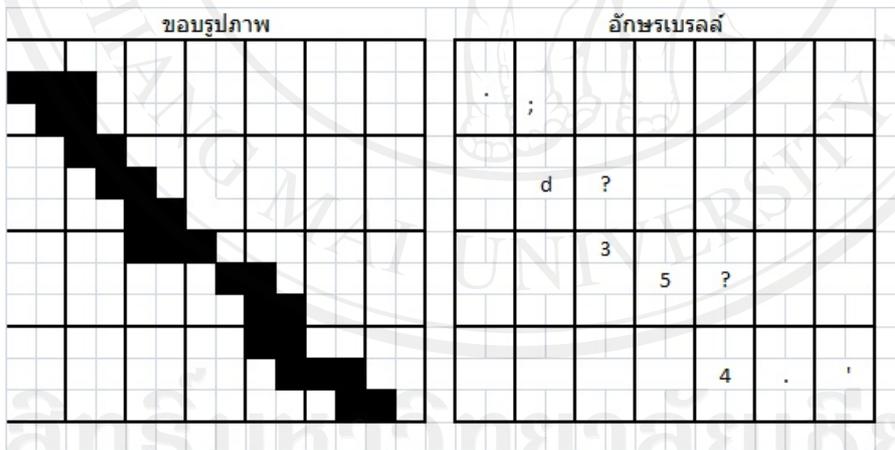
โดยขั้นตอนแสดงได้ดังรูป 3.4



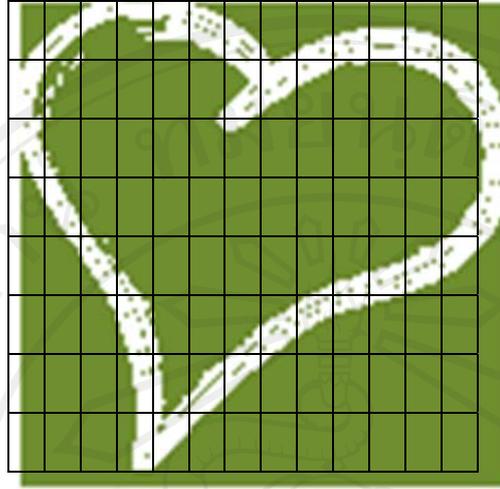
รูป 3.4 แสดงขั้นตอนการเฝ้าอักษรเบรลล์

โดยขั้นตอน ในการเฝ้าจะเริ่มจากการรับภาพที่มีการปรับภาพที่ได้เป็นสีขาวดำที่ผ่านการหาขอบเขตภาพมาแล้วนั้นทำให้ได้ความถี่ของสีที่  $0 - 255$  ซึ่งเป็นค่าช่วงสีขาว ถึง ดำ และเมื่อได้ค่าความถี่สีในแต่ละจุด Pixels แล้ว ก็จะมีการนำวัดปรับขนาดให้เท่ากับจำนวนของอักษรเบรลล์ที่แสดงใน 1 หน้ากระดาษ ซึ่งอักษรเบรลล์ใน 1 หน้ากระดาษจะประกอบไปด้วยจำนวนเซลล์ทั้งหมด 40 เซลล์หรือ 40 ตัวอักษรต่อ 1 บรรทัด 1 เซลล์จะประกอบไปด้วยจุด 6 ตำแหน่ง และมีจำนวนบรรทัดทั้งหมด 25 บรรทัดต่อ 1 หน้ากระดาษ ในส่วนนี้เราสามารถที่จะทำการกำหนดขนาดของรูปได้ว่าต้องการให้ภาพที่ออกมานั้นมีขนาดเท่าไร โดยตัวระบบได้จะกำหนดไว้ที่  $40 : 25$  ใน 1 หน้ากระดาษไว้ให้ ซึ่งจะได้ภาพที่มีความสมบูรณ์ แต่จะมีข้อเสียเนื่องจากวิธีนี้เป็นวิธีที่สิ้นเปลืองกระดาษ เพราะจะได้รูปเพียงรูปเดียวต่อกระดาษ 1 แผ่น

เมื่อทำการกำหนดขนาดของภาพกับกระดาษได้แล้วตัวระบบก็จะทำการเปรียบเทียบจุดภาพในภาพโดยการแบ่งให้ภาพเป็น Grid ที่มีขนาด 80 x 75 ตามขนาดของกระดาษเบรลล์ ดังนั้นจะได้ Grid ทั้งหมด 6000 แล้วทำการวิเคราะห์ต่อไปว่า โดยจะดู Grid ที่เส้นขอบลากผ่านนั้นมีลักษณะอย่างไรซึ่งจะทำการดูครั้งละ 6 ตำแหน่งตามลักษณะของอักษรเบรลล์ แล้วดูว่ามีส่วนที่คาดว่าจะเป็นตัวอักษรนั้นอยู่หรือไม่ ถ้ามีก็ให้กลุ่มของ Grid นั้นมีค่าเป็นจริง ให้เป็นสีดำ ส่วนที่ไม่ใช่ให้เป็นสีขาว เมื่อวิเคราะห์จนครบทั้ง 6000 ตำแหน่งแล้ว ก็จะได้องค์ประกอบของจุดภาพในภาพ เมื่อทำการเปรียบเทียบแล้วว่าตรงกับอักษรนั้น ๆ จะแสดงภาพจุดอักษรนั้นออกมาเป็นภาพเอาต์พุตต่อไปซึ่งในตัวระบบสามารถที่จะทำการเลือกได้ว่าจะให้แสดงภาพในลักษณะใด คือ ภาพที่เป็นจุดเต็ม 6 จุดที่มีค่าเท่ากับ ( = ) โดยการแสดงในลักษณะนี้จะทำให้ภาพที่ได้ออกมามีมิติมากขึ้นและจะทำให้การสัมผัสสามารถที่จะเข้าถึงได้ง่าย และในลักษณะของอักษรเบรลล์นั้นในการแสดงผลจะให้ความสมบูรณ์ของภาพเป็นอีกรูปแบบหนึ่งซึ่งจำเป็นต้องอาศัยความชำนาญในการสัมผัสมากพอสมควรในการบอกว่ารูปที่ได้ออกมามีลักษณะเช่นไร ซึ่งในการแสดงผลเช่นนี้จะมี ความเหมาะสมกับนักเรียนที่โตแล้วหรือผู้ที่มีความชำนาญถึงจะให้ผลการสัมผัสการรับรู้ที่ดี ลักษณะของการแม็บบขอบเขตภาพที่ได้กับอักษรเบรลล์ ดังรูป 3.5



รูป 3.5 แสดงการแม็บบขอบเขตภาพกับอักษรเบรลล์



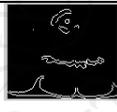
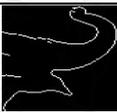
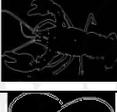
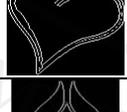
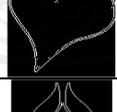
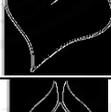
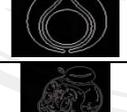
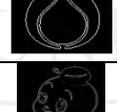
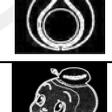
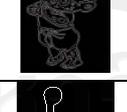
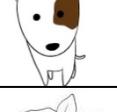
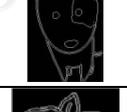
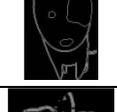
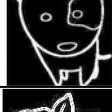
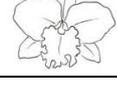
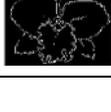
```

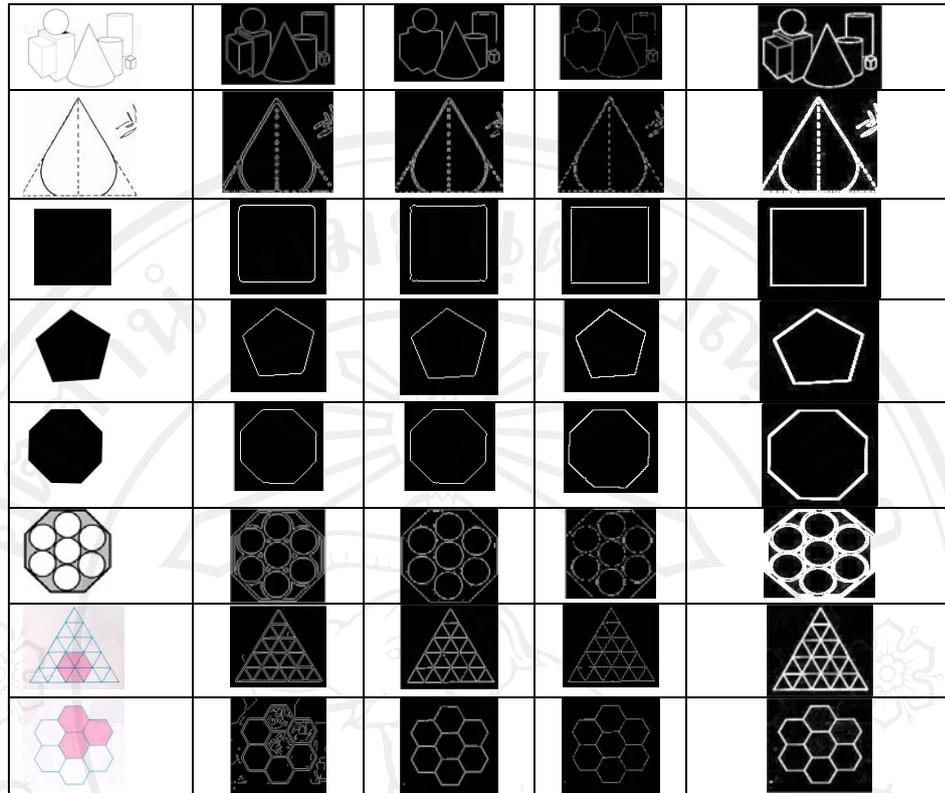
%qc      .,ta&z=a_   A_____
%&ta'    ac,y,taa A(aqay=xy====.'
=b       a,y=a===qfaaa ccd=y=a
la       %y=,tf      daaa
l        A,t&jja     a==v
q        aca        a(=
_        a,t
?a/;     ==
,ya      a,y,t
,ya      %&,yf
a,ya"    A%=af|
,yr'     A%l&,tqa
gya      __((,tq=,tgc
?=a'     .,t?=ghfa
,y=v     A%tvqfc
a=y'     Aaa,tga
,yar     %,y,tia
a=a      ay=ia
== aa,tqa
=q%aqc
A=a=f
    
```

รูป 3.6 แสดงตัวอย่างการแม็บบทภาพกับอักษรเบรลล์

ตารางแสดงการเปรียบเทียบการแปลงภาพ ด้วยวิธีการใช้โปรแกรม MatLab โดยการใช้เทคนิคโรเบิร์ต, พรีวิท และ แคนนี่ และการใช้โปรแกรมการแปลงภาพอักษรเบรลล์ ที่ได้จัดทำขึ้น โดยใช้เทคนิคโซเบลโดยผลของการทดลองออกมาได้ดังตาราง 3.2

ตาราง 3.2 แสดงตารางเปรียบเทียบการแปลงภาพที่ได้จากเทคนิคทาง MatLab และ โปรแกรมการแปลงภาพอักษรเบรลล์

ภาพต้นฉบับ	โปรแกรม MatLab			โปรแกรมแปลงภาพ ด้วยวิธี Sobel
	Canny	Prewitt	Roberts	
				
				
				
				
				
				
				
				
				
				
				
				
				



ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่  
 Copyright© by Chiang Mai University  
 All rights reserved