



สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อ	ก
สารบัญ	ง
สารบัญตาราง	ฉ
สารบัญรูป	ช
คำอธิบายสัญลักษณ์และคำย่อ	ฎ
บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของปริญญานิพนธ์	2
1.3 ขอบเขตของปริญญานิพนธ์	2
1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
1.5 ระยะเวลาทำการวิจัยและแผนการดำเนินงานตลอดโครงการวิจัย	3
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	4
2.1 อินเวอร์เตอร์สามระดับ	4
2.2 การเปรียบเทียบระหว่างอินเวอร์เตอร์สองระดับและอินเวอร์เตอร์สามระดับ	12
2.3 เทคนิคการสร้างสัญญาณควบคุมวงจรมอเตอร์สามระดับ	16
2.4 วงจรกรองความถี่	23
2.5 ตัวประมวลเชิงดิจิทัลเบอร์ TMS320F2812	27
2.6 ไอจีบีที	29
2.7 สรุปทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	32
บทที่ 3 การออกแบบและการวิเคราะห์วงจร	34
3.1 แผนการดำเนินงาน	34
3.2 การออกแบบส่วนของวงจรกำลัง	36
3.3 การออกแบบส่วนของวงจรควบคุม	42
บทที่ 4 ผลการดำเนินงานและการวิเคราะห์	50
4.1 ผลของสัญญาณภาคควบคุม	50
4.2 ผลสัญญาณภาคกำลัง	52
4.3 ผลของการจำลองการทำงานของวงจรมอเตอร์สามระดับ	53



สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
4.4 ผลการการต่อโหลดความต้านทานขนาด 1 กิโลวัตต์	59
4.5 ผลของสัญญาณควบคุมที่ออกจาก DSP	60
4.6 สรุปผลการทดลอง	62
บทที่ 5 บทสรุปและข้อเสนอแนะ	63
5.1 สรุปผลการวิจัย	63
5.2 ปัญหาและอุปสรรค	63
5.2 ข้อเสนอแนะในการพัฒนาต่อไป	64
บรรณานุกรม	65
ภาคผนวก ก	66
Simulation inverter three level and Control program from matlab	67
ภาคผนวก ข	69
DATA SHEET	70



สารบัญตาราง

ตารางที่		หน้า
2.1	สถานการณ์สวิตช์ในแต่ละเฟส	6
3.1	แผนการดำเนินงานของโครงการ	34
3.2	ชื่อสัญญาณของ Event Manager A และ Event Manager B	44
4.1	รายละเอียดของระบบในการจำลองการทำงาน	53



สารบัญญรูป

รูปที่	หน้า
2.1 วงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	5
2.2 วงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	5
2.3 สัญญาณสวิตซ์ในแต่ละกลุ่ม	7
2.4 โหมด 1 (t_0-t_1)	7
2.5 โหมด 2 (t_1-t_2)	8
2.6 โหมด 3 (t_2-t_3)	8
2.7 โหมด 4 (t_3-t_4)	9
2.8 โหมด 5 (t_4-t_5)	9
2.9 โหมด 6 (t_5-t_6)	10
2.10 โหมด 7 (t_6-t_7)	10
2.11 โหมด 8 (t_7-t_8)	11
2.12 โหมด 9 (t_8-t_9)	11
2.13 สัญญาณ ไซน์เทียบกับสัญญาณแคร์เรียร์ที่แรงดัน 600 V	12
2.14 สถานการณ์สวิตซ์ของไอจีบีทีแต่ละตัวของวงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	12
2.15 แรงดัน V_{ab} ที่โหลดความต้านทาน 200 โอห์มของวงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	13
2.16 กระแส V_{ab} ที่โหลดความต้านทาน 200 โอห์มของวงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	13
2.17 สถานการณ์สวิตซ์ของไอจีบีทีแต่ละตัวในเฟส A ของวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	14
2.18 แรงดัน V_{ab} ที่โหลดความต้านทาน 200 โอห์มของวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	14
2.19 กระแส V_{ab} ที่โหลดความต้านทาน 200 โอห์มของวงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	15
2.20 ประสิทธิภาพและการสูญเสียของการสวิตซ์ของวงจรอินเวอร์เตอร์สองระดับ	15
2.21 ประสิทธิภาพและการสูญเสียของการสวิตซ์ของวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	16
2.22 หลักการสร้างรูปแบบพีดับเบิลยูเอ็มแบบ SPWM	17
2.23 หลักการสร้างรูปแบบพีดับเบิลยูเอ็มแบบการแซมปลิงแบบเรกูลเตอร์แบบ สมมาตร	18
2.24 รูปคลื่นพีดับเบิลยูเอ็มแบบเทคนิคการกำจัดฮาร์มอนิกส์	19



สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
2.25 การสวิตช์แบบคิสคอนทูนิวส์พีดับเบิลยูเอ็ม120 องศาที่ค่ามอดูเลชันอินเด็กซ์เท่ากับ 0.8 ความถี่ของสัญญาณอ้างอิง =50 Hz ความถี่สัญญาณแคเรียร์=1kHz	21
2.26 การสวิตช์แบบเจนเนอไรเซชันคิสคอนทูนิวส์พีดับเบิลยูเอ็ม 30 องศาที่ค่ามอดูเลชันอินเด็กซ์เท่ากับ 0.8 ความถี่ของสัญญาณอ้างอิง =50 Hz ความถี่สัญญาณแคเรียร์=1kHz	22
2.27 ลักษณะการสวิตช์แบบสเปซเวกเตอร์พีดับเบิลยูเอ็ม ที่ค่ามอดูเลชันอินเด็กซ์เท่ากับ 0.8 ความถี่ของสัญญาณอ้างอิง =50 Hz และความถี่สัญญาณแคเรียร์=1kHz	23
2.28 ผลตอบสนองสัญญาณความถี่ของวงจรรองความถี่ต่ำผ่าน	24
2.29 โครงสร้างพื้นฐานของวงจรรองความถี่ต่ำผ่าน	25
2.30 บอร์ด eZdsp TMS 320F2812	27
2.31 บล็อกไดอะแกรม eZdsp™ F2812	27
2.32 ส่วนประกอบของ eZdsp TMS32F2812	28
2.33 การเชื่อมต่อระหว่างคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลกับตัวประมวลสัญญาณดิจิทัล	28
2.34 สัญลักษณ์และโครงสร้างไอจีบีที	30
2.35 (ก) กราฟแสดงคุณสมบัติระหว่างกระแสและแรงดันของ IGBT	30
(ข) กราฟแสดงลักษณะสมบัติการถ่ายโอนของ IGBT	30
2.36 ทิศทางการไหลของอิเล็กตรอนและ โฮล	31
3.1 ขั้นตอนการดำเนินงาน	35
3.2 แสดงบล็อกไดอะแกรมของอินเวอร์เตอร์สามระดับ	35
3.3 วงจรเรียงกระแส 3 เฟส	36
3.4 ดีซีลิงก์ (DC Link) ของวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	36
3.5 โครงสร้างและสัญลักษณ์ของไอจีบีที โมดูลเบอร์ SKM75GB063D	38
3.6 ไอจีบีทีที่นำมาประกอบเป็นวงจรอินเวอร์เตอร์	38
3.7 วงจรสมมูลของวงจรรองความถี่ที่ใช้ในการออกแบบ	40
3.8 ฟังก์ชันการถ่ายโอนของวงจรรองความถี่ต่ำผ่าน	41
3.9 ตัวประมวลเชิงดิจิทัลเบอร์ TMS320F2812	42
3.10 บล็อกไดอะแกรมของการเชื่อมต่อกับภายนอกของ TMS320F2812	44



สารบัญญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
3.11 CMOS Hex Buffer/Converters # CD4050B	45
3.12 วงจรจับเกตไอจีบีที SKHI 22B	46
3.13 โครงสร้างภายในของวงจรจับเกตของไอจีบีที	47
3.14 วงจรจับเกต SKHI 22B board ที่ใช้ในวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	47
3.15 วงจรแหล่งจ่ายไฟวงจรจับเกต	48
3.16 ชุดแหล่งจ่ายไฟวงจรจับเกต	48
3.17 วงจรแหล่งจ่ายไฟของชุด Hex Buffer	49
3.18 ชุดแหล่งจ่ายไฟของวงจรชุด Hex Buffer	49
4.1 รวมภาพวงจรอินเวอร์เตอร์สามระดับ	50
4.2 รูปคลื่นแรงดันทางด้านขาออก ezDSP TMS320F2812	51
4.3 สัญญาณเข้าพุทของวงจรบัฟเฟอร์(buffer)	51
4.4 รูปคลื่นสัญญาณไฟฟ้าทางด้านขาออกของวงจรจับเกต	52
4.5 รูปแรงดันแรงดันที่ผ่านวงจรเรียงกระแส	52
4.6 แรงดันเมื่อต่อคาปาซิเตอร์	53
4.7 สัญญาณพีคดับเบิลยูเอ็มในกึ่งที่หนึ่ง	54
4.8 สัญญาณพีคดับเบิลยูเอ็มในกึ่งที่สอง	54
4.9 สัญญาณพีคดับเบิลยูเอ็มในกึ่งที่สาม	54
4.10 สัญญาณพีคดับเบิลยูเอ็มรวมทุกกึ่ง	55
4.11 รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้า V_{ab} ที่โหลดความต้านทาน 1 กิโลวัตต์ 200 โอห์ม	56
4.12 รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้า V_{bc} ที่โหลดความต้านทาน 1 กิโลวัตต์ 200 โอห์ม	56
4.13 รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้า V_{ca} ที่โหลดความต้านทาน 1 กิโลวัตต์ 200 โอห์ม	56
4.14 รูปคลื่นแรงดันไฟฟ้ารวม V_{ab} , V_{bc} , V_{ca}	57
4.15 กระแสในสาย I_a ของวงจรอินเวอร์เตอร์	57
4.16 กระแสในสาย I_c ของวงจรอินเวอร์เตอร์	57
4.17 กระแสในสาย I_c ของวงจรอินเวอร์เตอร์	58
4.18 แรงดันเฟส V_{an} ของวงจรอินเวอร์เตอร์	58



สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
4.19 แรงดันเฟส V_{bn} ของวงจรอินเวอร์เตอร์	58
4.20 แรงดันเฟส V_{cn} ของวงจรอินเวอร์เตอร์	59
4.21 วัดแรงดัน V_{ab} , V_{bc} , V_{ca} เมื่อต่อโหลด	59
4.22 สัญญาณขา G1 กับ G3 กิ่งที่ 1	60
4.23 สัญญาณขา G2 กับ G4 กิ่งที่ 1	60
4.24 สัญญาณขา G1 กับ G2 กิ่งที่ 1	61
4.25 เปรียบเทียบ สัญญาณ กิ่งที่ 1 สัญญาณ G1 กับ กิ่งที่ 2 สัญญาณ G1	61



คำอธิบายสัญลักษณ์และคำย่อ

L	ตัวเหนี่ยวนำ (H)
R	ตัวต้านทาน (Ω)
P	กำลังไฟฟ้าจริง (W)
V	แรงดันไฟฟ้า (V)
I	กระแสไฟฟ้า (A)
C	ตัวเก็บประจุ (F)
K	ค่าคงที่
V_{sm}	แรงดันตกคร่อมขณะที่สวิตช์ทำงาน (V)
V_{sm0}	แรงดันตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์หยุดทำงาน (V)
I_{sm}	กระแสที่ไหลขณะที่สวิตช์ทำงาน (A)
L_{sm}	เหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์ทำงาน (H)
P_{sm}	กำลังไฟฟ้าจริงขณะที่สวิตช์ทำงาน (W)
W_{sm}	พลังงานขณะที่สวิตช์ทำงาน (J)
W_{sm0}	พลังงานขณะที่สวิตช์หยุดทำงาน (J)
I_{sm0}	กระแสที่ไหลขณะที่สวิตช์หยุดทำงาน (A)
P_s	กำลังไฟฟ้าจริงที่แหล่งจ่าย (W)
V_s	แรงดันที่แหล่งจ่าย (V)
V_o	แรงดันเอาต์พุต (V)
$\frac{V_o}{V_s}$	อัตราขยาย
$I_{L,max}$	กระแสที่ไหลผ่านตัวเหนี่ยวนำสูงสุด (A)
I_L	กระแสที่ไหลผ่านตัวเหนี่ยวนำ (A)
V_L	แรงดันตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำ (V)
D	อัตราส่วนของช่วงเวลาการทำงาน
T	คาบช่วงเวลาการทำงาน (DIV/sec)
$\Delta i_{L,on}$	กระแสที่ไหลผ่านตัวเหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์ทำงาน (A)
$\Delta i_{L,off}$	กระแสที่ไหลผ่านตัวเหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์หยุดทำงาน (A)
$V_{L,on}$	แรงดันตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์ทำงาน (V)
$V_{L,off}$	แรงดันตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำขณะที่สวิตช์หยุดทำงาน (V)
$V_{L,av}$	แรงดันเฉลี่ยที่ตกคร่อมตัวเหนี่ยวนำ (V)



คำอธิบายสัญลักษณ์และคำย่อ (ต่อ)

f	ความถี่ (Hz)
V^*	แรงดันเปรียบเทียบกับแรงดันอ้างอิง (V)
V_{ref}	แรงดันอ้างอิง (V)
F_s	ความถี่ของการสวิตช์ (Hz)
T_s	คาบเวลาของการสวิตช์ (DIV/sec)
ω_n	ความถี่คัตออฟ (Hz)
ζ	อัตราการหน่วงเวลา
K_p	อัตราขยายของพีเทอม
K_I	อัตราขยายของอินทิกรัลเทอม
L_f	ตัวเหนี่ยวนำในวงจรฟิลเตอร์
R_f	ตัวต้านทานในวงจรฟิลเตอร์
Q_{factor}	แฟกเตอร์คิว